ООО «Ростагросервис»

Инновационный продукт: Инновационные системы точного земледелия производства Agroglobal

Система параллельного вождения предназначена для использования на сельскохозяйственной технике в качестве [курсоуказателя](http://agroglobal.pro/agronavigator-agn-at5/) при выполнении работ по опрыскиванию и внесению твердых удобрений.  Устройство использует сигналы глобальной системы позиционирования с целью определения текущего местоположения устройства и информирует оператора об отклонении от заданного курса с точностью до 20 см от ряда к ряду, а при использовании системы [RTK RTSM 3](http://agroglobal.pro/rtk-rtsm-3/) нашего производства точность от ряда к ряду составляет 2 см. Курсоуказатель позволяет также производить измерение площади и периметра поля.
Проведение в течение двух лет научно-исследовательских и опытно-конструкторских работ по созданию систем курсоуказания для сельскохозяйственных машин и авиатехники позволило ООО «РостАгроСервис» в 2017 году запустить серийный выпуск курсоуказателей под маркой «Агроглобал».

### Конкурентные преимущества системы параллельного вождения от компании «РостАгроСервис».

Разработчики системы параллельного вождения при создании [прибора для навигации](http://agroglobal.pro/agroglobal-agn8000/) сельскохозяйственных работ учли недостатки имеющихся на рынке аналогов. Для производства собственных приборов компания закупает комплектующие детали у проверенных производителей Канады и Кореи.
Комплекс «Агроглобал» оснащен собственным программным обеспечением, имеет уникальный алгоритм работы, отличается простым и стильным дизайном.
«Агроглобал» достаточно прост в эксплуатации, а его цена на 30-50% ниже, чем у зарубежных и отечественных конкурентов.

### Что дает использование курсоуказателя сельхозпредприятиям

Уникальность собственной технологии ООО «РостАгроСервис» – это компенсация смещения координат навигационного приемника при изменении группировки спутников, автоматизация для удобства использования низкоквалифицированными рабочими. К бесспорным плюсам курсоуказателя также следует отнести:
– уменьшение погрешности вождения транспортного средства;
– сокращение временных затрат на проведение работ;
– увеличение загруженности транспорта за счет проведения работ в условиях с ограниченной видимостью;
– сокращение затрат на ГСМ и вносимые удобрения;
– потенциальное повышение урожайности;
– возможность контроля проделанных работ через загрузку и визуализацию треков движения ТС.